1, EP.13455IB

# (19)日本国特許庁 (J P) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平6-320723

(43)公開日 平成6年(1994)11月22日

(51) Int.Cl.5

識別記号 庁内整理番号 FΙ

技術表示箇所

B41J 2/045 2/055

B41J 3/04 103 A

# 審査請求 未請求 請求項の数4 OL (全 9 頁)

(21)出願番号

(22)出順日

特顯平5-110344

平成5年(1993)5月12日

(71)出願人 000002369

セイコーエプソン株式会社

東京都新宿区西新宿2丁目4番1号

(72)発明者 宮田 佳直

長野県諏訪市大和3丁自3番5号セイコー

エプソン株式会社内

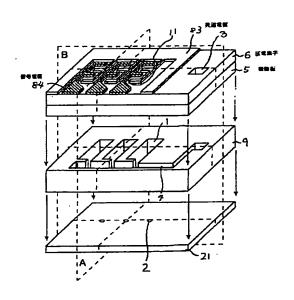
(74)代理人 弁理士 鈴木 喜三郎 (外1名)

(54)【発明の名称】 インクジェットヘッド

## (57) 【要約】

【目的】 蒋膜製造法で形成された圧電索子に電気エネ ルギーを供給する電板を抑歯構造にすることで、歩留り を向上させるとともにエネルギー効率を向上させ、安価 で効率のよいインクジェットヘッドを提供する。

[構成] 基板9上に成膜した振動板5上に薄膜圧電素 子6を成膜する。次に共通電極83と信号電極84とな る電極層を成膜し、パターニングを行うことによって櫛 歯状部11を有する共通電極83及び信号号電極84を 形成する。更に基板9を加工し、圧力室1、流路4を形 成後、複数のノズル2を有するノズルプレート21を接 着し、インクジェットヘッドを得る。



20

# 【特許請求の範囲】

【請求項1】 少なくとも複数のノズルと、該ノズルに 対応した複数の圧力室と、圧力室の一部に形成された振 動板と、振動板を変形させて圧力室に圧力を発生させる 圧電索子と、前記圧電索子に個々に接続され、電気エネ ルギーを供給する信号電極と、前記圧電素子に共通に接 続された共通電極を有するインクジェットヘッドに於い

前記圧電索子に接続された前記信号電極及び共通電極が 櫛歯状構造であることを特徴とするインクジェットヘッ 10 ĸ.

【請求項2】 前記櫛歯状の信号電極及び共通電極が、 圧電素子と振動板間に配設されていることを特徴とする 請求項1記載のインクジェットヘッド。

【請求項3】 前記櫛歯状の信号電極及び共通電極に於 いて、電極の複数の櫛歯に共通に接続された櫛歯共通部 が、隣接する圧力室間の隔壁上に配設されていることを 特徴とする請求項1記載のインクジェットヘッド。

前配圧力室、振動板、圧電素子、信号電 【請求項4】 極、共通電極が一体的に構成されると共に、圧電素子の 厚さが6μm以下であることを特徴とする請求項1記載 のインクジェットヘッド。

### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明のインクジェットヘッド は、コンピュータ、ワードプロセッサ、ファクシミリ等 に接続されるプリンタのうち、インク商を噴射して被印 画物上に画像を形成するインクジェットプリンタに使用 されるヘッドに関するものである。

[0002]

#### 【従来の技術】

(従来技術1) 従来の一般的なインクジェットヘッド は、例えば図9の分解斜視図に示すごとく、圧力室1 と、インクの吐出するノズル2と、インク供給口3と、 インク供給口3から圧力室1にインクを供給する供給口 側流路41と、圧力室1上に接着された振動板5と、圧 力室1上の振動板5上に配され、図示しない電極から供 給された電気エネルギーによって歪むことで圧力室1に 圧力を加える圧電索子6と、圧力室1で発生した圧力を ノズル2に引き出す、ノズル側流路42と、からなるイ 40 ンクジェットヘッドが知られていた。

【0003】このようにして構成されたヘッドの図9に 於けるE仮想面での断面のモデルを示すのが図10であ って、1~2、41、42、5~6は図9と同様であ る。また、7はインク商である。供給口3から供給され たインクは、供給口側流路41を経て圧力室1及びノズ ル側流路42、ノズル2まで満たされる。振動板5上に 配設された圧電素子6の振動板5側の面及び上面には図 示しない電極が配されており、この電極から供給される 電気エネルギーによって圧電索子6を変形せしめる構造 50

になっている。例えば、電気エネルギーによって圧電素 子6が変形方向が図10の矢印の方向(圧電素子6の収 縮方向) に変形しようとした場合、振動板5は収縮しな いため、一般のバイメタルと同様に、振動板5の平面方 向と垂直方向に応力が働く。この応力によって、図10 の点線で示すごとく、圧電索子6及び、振動板5が変形 し、圧力室1内のインクの圧力が上昇することになる。 その結果、流路内に満たされたインクは、ノズル側流路 42を通じてノズル2からインク滴7となって吐出する ことになる。

【0004】しかしながら、このように構成されたイン クジェットヘッドは、ノズルの高密度化が困難であると いう課題を有していた。

[0005] 即ち、図10に於いて、圧電素子6の厚 さ、振動板5の厚さは、製造上或いは組立時の取り廻し 上それぞれ100μm程度の厚さが必要であった。更に 圧電素子6の駆動電圧を上げることは、駆動回路の大幅 なコストアップにつながるため、一定の値以下にする事 が必要であった。このような制約の中で圧力室1上の振 動板5を変形させ、変形による圧力室の十分な体積変化 量を得るためには、圧電索子6の面積を一定以下にでき ないことになる。このことは、図9に於いて、インクジ ェットヘッド全体に占める圧力室1及び、圧電索子6の 面積が増加し、近年要求が高まりつつあるノズルの高密 度化、マルチノズル化を実現する場合、ヘッド面積の増 加によるヘッドコストの上昇や、プリンタ全体としての 設計の自由度の低下してしまう.

【0006】(従来技術2)このような課題に鑑み提案 されたのが、例えば特開平4-185348号公報記載 30 のようなインクジェットヘッドであって、その目的は圧 電素子を薄膜製造法による圧電素子の形成による高精細 化である。また、圧電索子の薄膜化による駆動力低下を 補うのが神膜製造法による振動板形成であって、従来技 術1で100μm程度の厚さが必要であった振動板が1 ~数 µm程度で形成できることによる。

【0007】このような従来技術の場合、インクと圧電 素子に接続された電極が接しないようにパッシベーショ ン膜を兼ねた振動板を設けるのが一般的であって、振動 板を含んだ従来のインクジェットヘッドの断面図を図1 1に示す。図中の1~2、5~7は図10と同様であ り、81は下電極、82は上電極、91は圧力室1を存 する単結晶珪素層、21はノズルブレートである。図1 1に於いて、単結晶珪素層91上に振動板5を薄膜製造 法で成膜する。 (以下、従来技術2に於いて、特に説明 をしない限り、各層の成膜方法は薄膜製造法である)更 に、下電極81を形成後、一般的なフォトリソグラフィ ー法により、パターニングを行う。次に薄膜圧電素了6 を成膜する。一般的に薄膜製造法で成膜された圧電物質 は結晶の成長が進行せず、アモルファスの状態であるた め圧電性を示さない。このため圧電索子6を成膜後、5

--190---

00~800℃程度に加熱し、ペロプスカイト構造の結 晶成長を促進する工程が必要となる。続いて上電極82 を成膜する。その後、上電極82を複数の薄膜圧電素子 6を駆動するようにフォトリソグラフィー法でパターニ ングを行う。続いて複数のノズル2を有するノズルプレ ート21を単結晶珪素層91に接着することにより、イ ンクジェットヘッドを得る。

[0008] このようにして得られたインクジェットへ ッドは、下電極81と上電極82間から供給された電気 エネルギーによって薄膜圧電素子6が変形することで圧 10 力室1の圧力を高め、圧力室1に充填されたインクをイ ンク滴7として吐出することができるものである。

#### [0009]

【発明が解決しようとする課題】しかしながらこのよう な構成のインクジェットヘッドでは、図11に於いて下 電板81と上電極82間で圧電索子6を介する電気エネ ルギーのリーク、即ち電極間でのショートによって歩留 りが低下してしまうといった課題を有していた。以下に 圧電素子6での絶縁性低下について説明する。

[0010] 図12 (a) ~ (c) は、図11に於ける 20 圧力室1上の下電極81、圧電索子6上電極82を形成 する場合の製造プロセスを示す断面図である。図12 (a) に於いて、まず振動板5上に下電極81及び、薄 膜圧電素子6を成膜する。この状態では、前述のように **薄膜圧電素子6はアモルファス(非晶質)状態であり、** 電気エネルギーによる結晶構造の変化(圧電性)は示さ ない。従って、薄膜圧電素子6の場合も、一般的な圧電 素子の固相反応による結晶化と同様に、焼成を行うこと により、結晶化を行う。図12(b)は、焼成を行った 場合の薄膜圧電索子6の微細構造をモデル化して示して 30 ある。薄膜圧電素子6は、理想的には単結晶薄膜に結晶 化することが望ましいが、一般的には図12(b)のご とく、微細な結晶粒61の集合体にとして結晶化する。 この時、薄膜圧電素子6には結晶粒61間でピンホール 10が形成されやすい。この後に図12(c)のごと く、上電極82を成膜するが、上電極82は、ピンホー ル10を通して下電板81まで到達してしまうため、上 電板82と、下電板81がショートすることになり、上 電極82と下電極81間に電位差を与えることができな くなってしまうことになる。

【0011】更に、上電価82による駆動力が低下して しまうといった課題も有している。

【0012】これについて説明するのが図13(a)~ 図13 (b) のモデル図であって、5、6、81、82 は図11と同様である。また、図中の矢印は力の方向を 示している。まず、図13 (a) のごとく、上電極82 と下電価83間から供給される電気エネルギーにより、 **蒋膜圧電素子6は膜面方向と平行に収縮する力が働く。** 一方、振動板 5、上電極 8 2、下電極 8 1 は薄膜圧電素 メタル構造と同様にそれぞれの膜には膜面方向と直角方 向の応力が生じ、図13(b)のごとく図中では下方向 に変形することになる。この時、振動板 5、下電極 8 1、薄膜圧電素子6の応力方向は図中では下方向である のに対し、上電極82の応力の方向は図中で上方向にな ってしまう。従って、本来必要な下方向の力を低下させ ることになる。

#### [0013]

【課題を解決するための手段】画像情報に応じて複数の ノズルからインク稿を噴射することで被印画物に記録を 行うインクジェットプリンタ用のヘッドであって、少な くとも複数のノズルと、該ノズルに対応した複数の圧力 室と、圧力室の一部に形成された振動板と、振動板を変 形させて圧力室に圧力を発生させる圧電素子と、前配圧 電索子に個々に接続され、電気エネルギーを供給する信 母電極と、前記圧電素子に共通に接続された共通電極 と、圧力室にインクを供給するインク供給口と、から成 るインクジェットヘッドに於いて、前紀圧電素子に接続 された前記信号電極及び共通電極が櫛歯状構造であるこ とを特徴とする。

【0014】また、前配櫛歯状の信号電極及び共通電極 が、圧電素子と振動板間に配設されていることを特徴と

【0015】更に、前記櫛歯状の信号電極及び共通電極 に於いて、電極の複数の櫛歯に共通に接続された櫛歯共 通部が、隣接する圧力室間の隔壁上に配設されているこ とを特徴とする。

【0016】更に、前配圧力室、振動板、圧電素子、信 号電極、共通電極が一体的に構成されると共に、圧電素 子の厚さが $0.3 \mu m$ 以上、 $6 \mu m$ 以下であることを特 徴とする。

# [0017]

【実施例】本発明の実施例を図面に基づいて説明する。

【0018】尚、本発明に於ける轉膜製造法とは、基板 上に直接、膜を形成する技術の内、真空蒸着法、イオン プレーティング法、スパッタリング法、CVD法等の一 般的な真空薄膜形成技術の他に、ゾルーゲル法等に代表 され、金属アルコキシド等の有機金属材料を出発原料と し、溶液混合、塗布、乾燥、焼成等の工程を軽て形成さ 40 れる熱分解法も含まれる。また、所望の材料を固相反応 による結晶粒に成長後、微細粉末に粉砕し、溶媒成分に 分散した液体を原料として、塗布、乾燥、焼成等の工程 を経て基板上に直接膜形成を行う方法等もこれに含まれ る。しかし、結晶粒に成長後、粉砕し、パインダと混 合、造粒、圧縮成形、焼成等の工程で製造された材料板 を基板上に接着するものや、粉砕後、パインダや可塑剤 等と混合したスラリーを一般的なドクタープレード法で グリーンシートに成形し、焼成した材料板を基板上に接 着する方法等はこれに含まない。一般に、材料板を成形 子 6 の変形に反発する反作用力が働く。この結果、パイ 50 する場合、数十から数百 $\mu$ mの厚さになり、絶縁性は十

分に保てることから、本発明による効果は低い。以降本 実施例では、それぞれの膜の膵膜製造法について具体的 な方法を挙げて説明するが、前述のような様々な薄膜製 造法に置き換えることが可能であり、これに限定される ものではない。

【0019】また、振動板材料、薄膜圧電素子材料、電極材料についても具体的な材料を揚げて説明するが、これに限定されない。特に薄膜圧電材料はP2T(チタン酸ジルコン酸鉛)磁器が一般的であるが、近年、変性磁器として多くの高誘電、高結合材料が開発されており、これらの材料を蒋膜製造法で形成した場合も同様の効果が得られる。

【0020】(実施例1)図1は本発明のインクジェットヘッドの分解斜視図であって、1は圧力室、2はノズル、21はノズルプレート、3はインク供給口、4はインク流路、5は振動板、6は森膜圧電索子、83は共通電極、84は信号電極、9は基板である。振動板5と基板9は、実際には萪膜製造法で堆積するため予め付着しているが、図1では構造を明確に示すために分離して記入してある。

【0021】基板9を加工して形成された圧力室1に対 応して、信号電極84及び、共通電極83による櫛齒樽 造11が形成され、櫛歯構造11によって薄膜圧電索子 6を収縮、伸張させる。この薄膜圧電素子6の収縮、伸 張によって、前述のごとく振助板5が蒋膜圧電素子6と 共に振動し、圧力室1内の圧力を変化させる。一方、イ ンクはインク供給口3から供給され、インク流路4を経 て圧力室1に導入される。従って、振効板5によって発 生した圧力によって、インクはノズルブレート21に設 けられ、各圧力室に対応したノズル2より吐出すること になる。圧力室1の配列ピッチは通常141 um程度で ある。これは、1インチあたり180個に相当する。櫛 歯構造の、櫛歯の幅、ピッチ及び本数は、圧力室1の長 さ、必要な駆動力、製造プロセス能力等によって決まる が、通常櫛齒の幅は駆動力、圧力室1の長さに関係な く、細いほど好ましく、製造プロセス能力によって決定 され、10μm程度が適当である。また、櫛齒間の距離 は主に駆動電圧によって決定され、例えば30V程度の 塩圧で駆動する場合、20μm程度が適当である。ま た、櫛齒の本数は、インクジェットヘッドの外形から算 40 出される圧力室1の長さと、必要な駆励力から算出、決 定され、例えば圧力室1の長さが900μmであったと すると、櫛歯の幅10μm、櫛歯間の距離20μmの 時、一つの圧力室1あたり30本の櫛齒(従って信号電 極側15本、共通電極側15本)で構成できる。

【0022】次に本発明のインクジェットヘッドの製造 方法について説明する。

[0023] 図2は、図1に於けるA仮想面での断面図であって、1~2、5~6、9、21、83~84は図1と同様である。まず、基板9上に振勁板5となる材

料、例えば室化シリコン等をCVD法によって1 μm程 度の膜厚で成膜する。特にCVD法による窒化シリコン は、緻密で、ヤング率が高く、圧力室1に充填されたイ ンクと薭膜圧電素子6との、よいパッシペーション膜に なるばかりでなく、薄膜圧恒素子6の収縮変形をたわみ に変換する時に、損失が少ないため効率がよいといった 特徴がある。つぎに萪膜圧電素子6となる材料、例えば PZTをスパッタリング法で3μm程度の膜厚で成膜す る。スパッタリングで形成したP2Tは、アモルファス 10 状態であるため、そのままでは圧電性を示さない。そこ で、500~800℃程度の酸素昇囲気中でで焼成を行 い結晶化を行う。結晶化の程度は焼成温度と時間によっ て変化し、高温であるほど、また、長時間であるほど進 行する。さらに共通電極83、信号電極84を形成する ための電極膜をスパッタリング法で1μm程度の膜厚で 成膜する。電極膜材料はコストや、加工のしやすさから アルミニウムが適当である。次に協歯构造にするために パターニングを行う。パターニングは一般的なフォトリ ソグラフィー法で可能であり、これによって電極膜は共 20 通電極83と信号電極84に分割することができる。

6

【0024】また、図3は、図1に於けるB仮想面での 断面図であって、1~3、5~6、9、21、83~8 4は図1と同様である。共通電極83と信号電極84に 分割した後、圧力室1を形成するために、基板9の加工 を行う。しかしながら、基板9の厚さは、取り廻し上3 0 0 μm程度の厚さが必要であり、且つ、複数の圧力室 1は、通常140μm程度のピッチで形成する必要があ るため、圧力室 1 は 1 0 0 μ m程度の幅になる。 このよ うな形状を得るため、基板9に単結晶基板を使用した異 方性エッチングの技術が利用できる。例えば、110面 30 のシリコン単結晶基板を使用した場合、エッチング液と してKOHを使用すると、図3に於ける縦方向のエッチ ング速度は、横方向のエッチング速度の180倍程度に なる。従って基板9として300μmの厚さの110面 シリコン基板を使用すると、サイドエッチングは1.7 μm程度に収まるため、圧力室1として十分な形状が得 られることになる。次に、圧力室1に対応した複数のノ ズル2を有するノズルプレート21を接着し、図1のよ うなインクジェットヘッドを得る。

7 【0025】ここで、従来技術2のようなインクジェットヘッドと、本発明のインクジェットヘッドの効作原型について図13(a)~図13(b)及び、図1(a)~図4(c)を用いて説明する。図4(a)~図4(b)に於いて、5~6、83~84は図1と同様である。

【0026】従来技術2の助作原理は従来技術1と同様であって、図13(a)に於いて、まず下鼠極81をマイナス、上電極82をプラスとして、の数kv/cm~数十kv/cm程度の電界をかける。これは分極処理と呼ばれ、 幕膜圧電案子6の分域の自発分極の配列を一定

50

10

ェットヘッドを得る。

.

方向に揃える処理である。分極処理により、薄膜圧電素子6は図13(a)に於ける上方向がマイナス、下方向がプラスの上下方向に分極する。分極処理は数十℃~数百℃に加熱して行うと効果的である。このように分極処理された薄膜圧電素子6に図13(b)のごとく、上電極82をプラス、下電極をマイナスとして分極処理を行った電圧よりも低い電圧を印加すると、図13(b)に於ける上下方向に伸張し、且つ、薄膜圧電素子6の平面方向に収縮する。この収縮力によって、前述の通り図13(b)に於ける下方向にたわむことになる。

【0027】図4(a)~図4(c)は本発明のインク ジェットヘッドの動作原理を示すモデル図である。図4 (a) は分極時のモデル図を示し、まず共通電極83を マイナス、信号電極84をプラスとして、分極処理を行 う。この分極処理によって薄膜圧電素子6内では共通電 極83側をプラス、信号電極84側をマイナスとした、 **薄膜圧電素子6の平面方向の分極が起こる。この状態を** 平面で見たものが図4(b)である。このようにして分 極処理を行った薄膜圧電素子6を駆動する場合、図4 (c) のごとく、分極処理の場合の電界と逆の電界をか けることで行う。即ち、共通電板83をプラス、信号電 極84をマイナスにして電圧を印加すると、薄膜圧電素 子6は、共通電極83、信号電極84間でそれぞれ収縮 する力が働く。(同時に図4(c)に於いて上下方向に 伸張する力も働く) これにより、従来技術2と同様に図 4 (c) に於いて下方向の応力が働き、下方向にたわむ ことになる。

【0028】また、図13(b)のように、従来技術2では上電極82によって、たわみ方向と逆の応力が発生し、駆動力を低下させることになっていたのに対し、本30発明のインクジェットヘッドの場合、図4(c)で明らかなように、蒋膜圧電索子6上の電極は分割されていることから、電極による上方向の発生力は少なく、駆動力の低下も少ない。

【0029】本発明のようにして得られたインクジェットヘッドは、上下に電極を配さず、一平面上に配された電極によって従来技術2と同様の動作が可能になるため、電極間のショートが無いため、歩留りがよく低コストのインクジェットヘッドの提供が可能である。また、電極面積の低下が可能になることによる駆動力低下が低 40くなり、エネルギー効率の高いインクジェットヘッドが実現できる。

【0031】図6は、図5に於けるC仮想面での断面図であって、1~2、5~6、9、21、83~84は図5と同様である。まず、基板9上に振動板5成膜する。これは実施例1と同様に窒化シリコン等が適当である。次に共通電極83、信号電極84を形成するための電極膜をスパッタリング法で成膜し、実施例1と同様にフォトリソグラフィー法でパタニングを行い櫛歯構造に形成する。実施例1の場合、アルミニウムが使用できたが、本実施例ではパターニング後に薄膜圧電素子6を成膜、焼成を行うため、耐熱性が高く、反応性の低い材料を選択する必要があり、プラチナや金等が適当である。更に、薄膜圧電素子6となるPZTをスパッタリング法で成膜し、焼成を行う。その後は、実施例1と同様に、基板9のエッチングを行い、圧力室1を形成し、複数のノ

【0032】このようにして得られたインクジェットへッドの動作原理を示すモデル図が、図7である。動作原理は実施例1の図4(a)~図4(c)と同様であるが、図4(a)~図4(c)と比較して、共通電極83及び信号電極84が薄膜圧電素子6と振動板5間に配置されているため、実施例1で僅かにたわみ方向と反対に働いていた共通電極83と信号電極84による力がなくなる。これにより、エネルギー効率のより大きなインクジェットヘッドが実現できることになる。

ズル2を有するノズルプレート21を接着し、インクジ

【0033】(実施例3)以上、実施例1及び従来技術2では、電極構造を櫛歯構造にすることによって、従来 、技術2に比較して歩留り向上が期待できると共に、圧力室上の振動部(変形部)の電極面積が縮小され、駆動効率向上に大きく寄与することを述べた。実施例3では更に駆動効率を向上させるための構造について説明する。

【0034】図8(a)~図8(b)はそれぞれ図1の圧力室部分の拡大平面図と断面図であって、1~2、21、5~6、9、83~84は図1と同様である。また、83-1は共通電極83の櫛歯共通部、84-1は信号電極84の櫛歯共通部、12は隔壁である。図8(a)に於いて、共通電極83及び信号電極84のうち、共通電極の櫛歯共通部83-1及び信号電極の櫛歯共通部84-1は面積が大きく、圧力室1上の振動部に形成された場合、駆動効率を低下させやすい。図8(b)は図8(a)のDD断面図であって、隣接する圧力室1の隔壁11上に共通電極の櫛歯共通部83-1及び、信号電極の櫛歯共通部84-1を配することで、駆動効率を低下させず、高効率なインクジェットヘッドを

【0035】また、薄膜圧電索子6の膜厚に関して、従来技術2のようなインクジェットヘッドと比較した例を示す。表1は薄膜圧電索子6の膜厚に対して、歩留りと、振動板5が一定の変位をするために必要な電圧を示50 す表である。

提供することが可能になる。

10

9

# \*【表1】

[0036]

	実施例3		従来技術 2	
膜厚 [µm]	歩留り【%】	電圧 [V]	歩留り[%]	電圧 [ V ]
0. 4	100	150	- 0	-
0. 5	100	120	0	-
1. 0	100	60	Ż	160
2. 0	100	3 0	10	60
3. 0	100	20	20	20
5. 0	100	1 2	4 0	2 0
6. 0	100	10	5 0	1 9
10.0	100	6	9 0	1 9

【0037】表 1 からわかる通り、従来技術 2 に示した インクジェットヘッドは静膜圧電素子 6 の膜厚が 6  $\mu$ m 30 程度であっても約 5 0 %程度の歩留りになってしまうの に対じ実施例 3 0 0 の 0 の 0 では、 0 を留り 0 の 0 では、 0 を留り 0 の 0 では、 0 を関いて、 0 を使用するのが望ましく、 0 よって本発明のインクジェットヘッドによる歩留り向上はコスト低減に大きく寄与するものである。 また、同一の変位量を得るための電圧は、 0 0 の 0 を使用した場合、 ほぼ同等にすることが可能になる。

## [0038]

【発明の効果】以上説明したように、本発明のインクジェットヘッドは、圧電素子を薄膜製造法で形成するとともに、電極構造を櫛歯状に形成することにより、歩留りが向上に寄与するものである。また、これによってエネルギー効率が向上することから、安価で高高率なインクジェットヘッドを提供することが可能になる。

#### 【図面の簡単な説明】

- 【図1】本発明のインクジェットヘッドの分解斜視図。
- 【図2】本発明のインクジェットヘッドのA仮想面での 50

### 断面図。

- [図3] 本発明のインクジェットヘッドのB仮想面での 断面図。
- 【図4】本発明のインクジェットヘッドの動作原理を示すモデル図。
- 【図 5】本発明のインクジェットヘッドの実施例2の分解斜視図。
- 【図 6】本発明のインクジェットヘッドのD仮想面での 断面図。
- 【図7】本発明のインクジェットヘッドの実施例2の動作原理を示すモデル図。
- 40 【図8】本発明のインクジェットヘッドの実施例3の平面図及び断面図。
  - 【図 9】従来技術 1 のインクジェットヘッドの分解斜視 図。
  - 【図10】従来技術1のインクジェットヘッドの断面 図.
  - 【図11】従来技術2のインクジェットヘッドの断面図。
  - 【図12】従来技術2のインクジェットヘッドの製造プロセスを示す断面図。
  - 【図13】従来技術2のインクジェットヘッドの動作原

(7)

特開平6-320723

11

理を示すモデル図。

【符号の説明】

1・・・圧力室

2・・・ノズル3・・・インク供給口

4・・・インク流路

5 ・・・振動板

6・・・圧電素子

7・・・インク滴

9・・・基板

10・・・ピンホール

11・・・櫛歯状部

12・・・隔壁

21・・・ノズルプレート

41・・・インク供給口側流路

42・・・ノズル側流路

81・・・下電極

82・・・上電極

83・・・共通電極

83-1・・・共通電極の櫛歯共通部

12

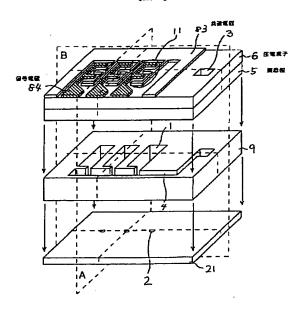
84・・・信号電極

10 84-1・・・信号電極の櫛歯共通部

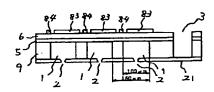
91・・・単結晶珪素層

【図1】

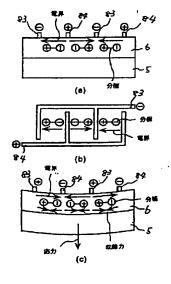
【図2】



[図3]

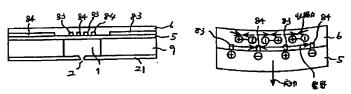


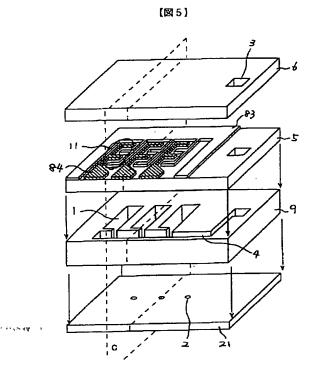
[図4]

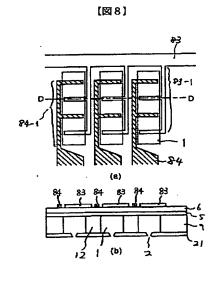


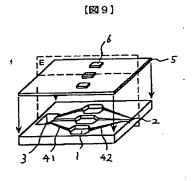
[図6]

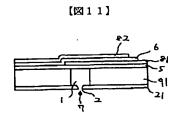
[図7]

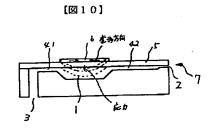


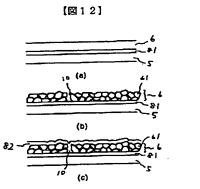








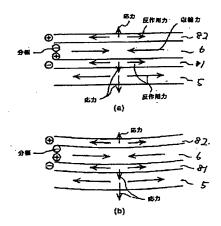




(9)

特開平6-320723

【図13】



THIS PAGE BLANK (USPTO)